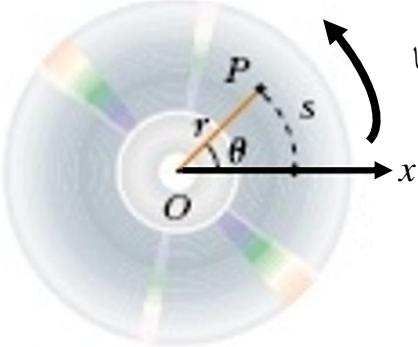


## Chapter 10

### كینماتیکا الحركة الدورانية Rotational Kinematics

#### 10.1 الإزاحة، السرعة، والتسارع الزاوي:



الشكل المجاور (10.1) يوضح جسيما  $P$  يتحرك في دائرة نصف قطرها  $r$ ، مبتدئاً من محور السينات (أي عند  $\theta = 0$ )، باتجاه معاكس لعقارب الساعة أثناء حركته:

- تتغير الزاوية  $\theta$  (المتغير الوحيد)
- ويقطع قوسا طوله  $S$

العلاقة بين طول القوس  $S$  والزاوية  $\theta$  هي:

شكل (10.1)

$$S = r\theta \quad \dots \dots \dots \quad (1a)$$

$$\Rightarrow \theta = \frac{S}{r} \quad \dots \dots \dots \quad (1b)$$

لاحظ أن الزاوية  $\theta$  في المعادلة (1b) لا وحدة لها (وحدة طول على وحدة طول)، الا اننا عادة نعطيها وحدة تدعى "زاوية نصف قطبية" أو "الراديان Radian": وهي الزاوية التي يقابلها قوس  $S$  طوله يساوي طول نصف القطر  $r$ .

من المعادلة (1b)، محيط الدائرة ( $2\pi r$ ) يناظر زاوية (بالراديان) مقدارها

كما يناظر المحيط زاوية (بالدرجات) مقدارها

ومن هذا نجد:

$$2\pi rad = 360 deg \quad \Rightarrow \quad 1 rad = \frac{360^\circ}{2\pi} = 57.3^\circ$$

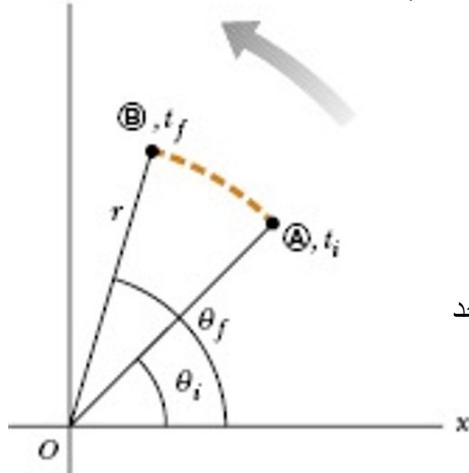
أي أن زاوية مقدارها بالراديان  $\theta_{rad} = 2\pi rad$  (أو ببساطة  $\theta_{rad} = 2\pi$ ) تناظر دورة كاملة، وبالتالي تناظر بالدرجات زاوية مقدارها  $360^\circ$ . ومن هذا يمكن التحويل من الدرجات الى الرadian وبالعكس من خلال العلاقة:

$$\theta_{deg} = \frac{360^\circ}{2\pi} \cdot \theta_{rad}$$

يفضل الان ان تراجع الباب الثاني حيث اشتقينا الازاحة، السرعة، والتسارع للحركة الخطية. أما هنا، نستنق هذه الكميات ولكن للحركة الدورانية.

### الازاحة الزاوية Angular Displacement

عندما يتحرك الجسم المذكور في الشكل المجاور (10.1) أعلى من النقطة  $A$  إلى  $B$ ، خلال فترة زمنية  $\Delta t = t_f - t_i$ ، فإنه يكون قد قطع إزاحة زاوية  $\Delta\theta$  كما يوضح الشكل (10.2):



شكل (10.2)

$$\Delta\theta = \theta_f - \theta_i \quad \dots \quad (2)$$

### السرعة الزاوية (ω) Angular Speed

(1) **معدل السرعة الزاوية ( $\bar{\omega}$ )**: هو التغير في الزاوية  $\theta$  خلال فترة زمنية  $\Delta t$ . وباستخدام المعادلة (2) نجد

$$\bar{\omega} = \frac{\Delta\theta}{\Delta t} = \frac{\theta_f - \theta_i}{t_f - t_i} \quad \dots \quad (3)$$

(2) **السرعة الزاوية اللحظية ( $\omega$ )**:

$$\omega = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \left( \frac{\Delta\theta}{\Delta t} \right) = \frac{d\theta}{dt} \quad \dots \quad (4)$$

وحدة السرعة الزاوية  $\omega$  هي  $rad/s$  أو ببساطة  $s^{-1}$  ، حيث ال  $rad$  ليس لها أبعاد (dimensionless).

### التسارع الزاوي ( $\alpha$ ) Angular Acceleration

(1) **معدل التسارع الزاوي ( $\bar{\alpha}$ )**: هو التغير في السرعة الزاوية  $\omega$  خلال فترة زمنية  $\Delta t$

$$\bar{\alpha} = \frac{\Delta\omega}{\Delta t} = \frac{\omega_f - \omega_i}{t_f - t_i} \quad \dots \quad (5)$$

(2) **التسارع الزاوي اللحظي ( $\alpha$ )**:

$$\alpha = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta\omega}{\Delta t} = \frac{d\omega}{dt} \quad \dots \quad (6)$$

وحدة التسارع الزاوي  $\alpha$  هي  $rad/s^2$  أو ببساطة  $s^{-2}$ .

مقارنة بين كميات "الحركة الخطية" و "الحركة الدورانية":

	الموضع	السرعة	التسارع
الحركة الخطية	$x$	$v = \frac{dx}{dt}$	$a = \frac{dv}{dt} = \frac{d^2x}{dt^2}$
الحركة الدورانية	$\theta$	$\omega = \frac{d\theta}{dt}$	$\alpha = \frac{d\omega}{dt} = \frac{d^2\theta}{dt^2}$

لحل مسائل الحركة الدورانية، نتبع نفس أسلوب الحركة الخطية مع فرقين يجب الانتباه لهما:

- (1) في الحركة الدورانية يجب تعريف محور دوران، يحدث الدوران حوله.
- (2) الجسم الدوار يستمر في العودة لموقعه الأصلي أثناء الدوران، وبالتالي يمكن إيجاد عدد الدورات التي يدورها.

## 10.2 الحركة الدورانية بتسارع ثابت:

في الحركة الدورانية بتسارع زاوي ثابت ( $\alpha = \text{ثابت}$ )، نستخدم معادلات حركة شبيهة بمعادلات الحركة الخطية:

معادلات الحركة الدورانية بتسارع زاوي ثابت ( $\alpha$ )

معادلات الحركة الخطية بتسارع خطى ثابت ( $a$ )

$$\omega_f = \omega_i + \alpha t$$

$$v_f = v_i + at$$

$$\omega_f^2 = \omega_i^2 + 2\alpha(\Delta\theta)$$

$$v_f^2 = v_i^2 + 2a(\Delta X)$$

$$\Delta\theta = \omega_i t + \frac{1}{2}\alpha t^2$$

$$\Delta X = v_i t + \frac{1}{2}at^2$$

العلاقات بين الكميات الزاوية والخطية:

الازاحة: الازاحة الخطية  $S$  ترتبط بالازاحة الزاوية  $\theta$  من خلال المعادلة (1):

$$S = r\theta$$

السرعة: العلاقة بين السرعة الخطية  $v$  والزاوية  $\omega$  (باشتراك المعادلة 1):

وهذه السرعة الخطية تكون باتجاه المماس للمسار الدائري (سرعة مماسية)  $v = r\omega$  ..... (7)

$$v = r\omega$$

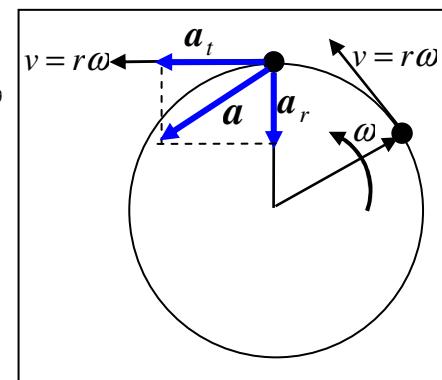
التسارع: التسارع الخطى  $a$  يرتبط بالتسارع الزاوي  $\alpha$  (باشتراك المعادلة 7):

وهذا التسارع الخطى هو تسارع مماسى أيضا  $a_t = r\alpha$  ..... (8)  $\Rightarrow$

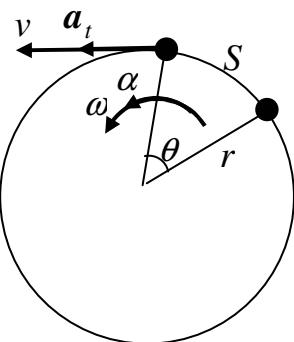
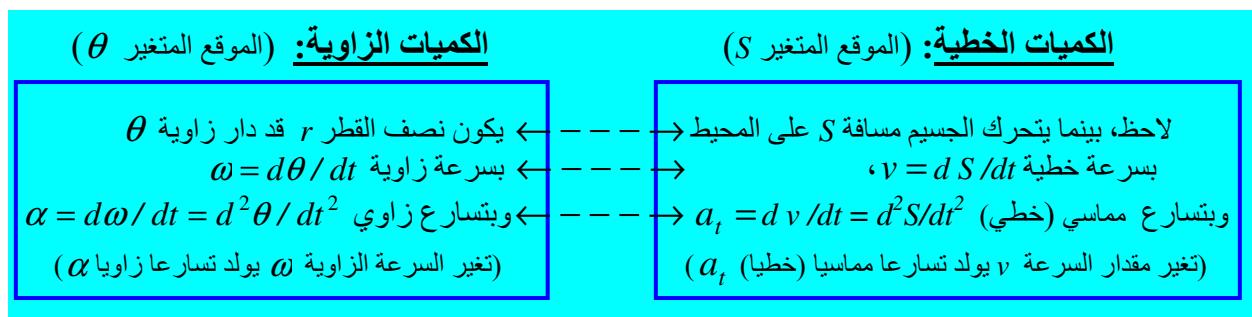
$$a_r = \frac{v^2}{r} = \frac{(r\omega)^2}{r} = r\omega^2$$

أما التسارع المركب (القطري) فهو:

$$a = \sqrt{a_t^2 + a_r^2} = \sqrt{(r\alpha)^2 + (r\omega^2)^2} = r\sqrt{\alpha^2 + \omega^4}$$



## موجز العلاقات بين الكميات الخطية والزاوية:



ويمكن استنتاج العلاقات بين **الكميات الخطية** و **الزاوية** أعلاه من الرسم المجاور مباشرة:

$$\begin{array}{ll} S = r\theta & \text{الموقع:} \\ v = r\omega & \text{السرعة:} \\ a = r\alpha & \text{التسارع:} \end{array}$$

**مسألة (7) صفحة 420:** جسم يدور في مسار دائري نصف قطره  $r=0.500\text{ m}$ ، ويعطى موضعه الزاوي بالعلاقة التالية  $\theta = 5.00 + 10.0t + 2.00t^2$  ، حيث الزاوية  $\theta$  بالراديان و الزمن  $t$  بالثانية.  
عند الزمن  $t = 4\text{ s}$  ، احسب ما يلي:

- (أ) موضع الجسم الزاوي (أي مقدار الزاوية  $\theta$ ) .
- (ب) سرعة الجسم الزاوية،  $\omega$  .
- (ج) تسارعه الزاوي،  $\alpha$  .
- (د) سرعته الخطية (المماسية)،  $v$  .
- (ه) تسارعه المماسي،  $a_t$  .
- (و) تسارعه المركزي،  $a_r$  .
- (ز) تسارعه الكلي،  $a$  .

$$\begin{aligned} \theta &= 5.00 + 10.0t + 2.00t^2 \\ \theta(t=4) &= 5.00 + 10.0(4) + 2.00(4)^2 \\ &= 75.0 \text{ rad} \end{aligned}$$

$$\omega = \frac{d\theta}{dt} = 10.0 + 4.00t \quad (\text{ب) السرعة الزاوية:}$$

$$\omega(t=4) = 10.0 + 4.00(4) = 26.0 \text{ rad/s}$$

$$\alpha = \frac{d\omega}{dt} = 4.00 \quad (\text{ج) التسارع الزاوي:}$$

$$\alpha(t=4) = 4.00 \text{ rad/s}^2$$

$$v = r\omega = 0.500 \times 26.0 = 13.0 \text{ m/s} \quad (\text{د) السرعة الخطية:}$$

$$a_t = r\alpha = 0.500 \times 4.00 = 2.00 \text{ m/s}^2 \quad (\text{ه) التسارع الخطوي (المماسي):}$$

$$a_r = \frac{v^2}{r} = \frac{(13.0)^2}{0.500} = 338 \text{ m/s}^2 \quad (\text{و) تسارعه المركزي:}$$

$$a = \sqrt{a_t^2 + a_r^2} = \sqrt{(2.00 \text{ m/s}^2)^2 + (338 \text{ m/s}^2)^2} = 338 \text{ m/s}^2 \quad (\text{ز) تسارعه الكلي:}$$

$a = r\sqrt{\alpha^2 + \omega^4}$  أو باستخدام العلاقة:

$$= (0.500 \text{ m}) \sqrt{(4.00 \text{ s}^{-2})^2 + (26.0 \text{ s}^{-1})^4}$$

$$= (0.500 \text{ m}) \sqrt{456992 \text{ s}^{-4}}$$

$$= 338 \text{ m/s}^2$$